



Aus dem Park

▪ **Spende statt Karten**

Seit einigen Jahren verzichtet die TPK GmbH auf den Versand von Weihnachtskarten und spendet stattdessen an eine regionale gemeinnützige Organisation. 2018 haben wir uns für die Durlacher Tafel entschieden.



Tech News

Hochschule Karlsruhe: Effekte-Abend: „Robotik in Aktion“

Professoren der Hochschule Karlsruhe berichteten im Kulturzentrum Tollhaus über neueste Entwicklungen in der Robotik-Forschung und führen einen Cocktail-Roboter sowie einen kollaborierenden Industrieroboter vor.

AKTUELLES



Was es sonst noch gibt...

▪ **Vorankündigung zum TPK Veranstaltungskalender 2019**

Auch in diesem Jahr gehen unsere Veranstaltungen im Technopark Karlsruhe weiter. Wir freuen uns wieder über Ihre Teilnahme!

 boettjer@techpark.de

 www.techpark.de

Spende statt Karten

Seit einigen Jahren verzichtet die TPK GmbH auf den Versand von Weihnachtskarten und spendet stattdessen an eine regionale gemeinnützige Organisation.

2018 haben wir uns für die Durlacher Tafel entschieden, einem ehrenamtlichen Projekt der Alive Church in Karlsruhe, und deren Arbeit mit einer Spende von **2.000 Euro** unterstützt.

Die Durlacher Tafel arbeitet nach dem Prinzip „Essen, wo es hingehört“ und schafft eine Brücke zwischen Überfluss und Mangel in unserer Gesellschaft. Sie lebt von Lebensmittel-, Geld-, Sach- und Zeitspenden der Menschen, die in Not geratenen Menschen helfen. www.techpark.de



Foto: Thomas Lüdtker, Geschäftsführer der TPK GmbH mit Frau Lisa Gödek, Leiterin der Durlacher Tafel

Effekte-Abend „Robotik in Aktion“

Neuartige Entwicklungen in der Robotik sorgen sowohl in der Industrie als auch in privaten Haushalten für Entlastung und Effizienz. Neben klassischen Industrierobotern in der Automobilproduktion oder Saugrobotern für die heimischen vier Wände sind bereits menschenähnliche Assistenzroboter für Personen mit körperlicher Behinderung oder als Unterstützung für die Arbeit von Pflegepersonal in der Testphase.

Der EFFEKTE-Wissenschaftsdienstag im Kulturzentrum Tollhaus präsentierte weitere Neuerungen im Bereich der Robotik aus den Forschungslaboren der **Hochschule Karlsruhe – Technik und Wirtschaft**. Prof. Dr.-Ing. Philipp Nenninger stellte eine Erfindung im Bereich der Robotik vor, die nicht nur für Endnutzer mit einem Faible für Spirituosen von Interesse ist – ein Cocktailroboter. Diese Betriebsmodi ermöglichen auch mobilen Systemen eine sichere Navigation durch die Umgebung. Durch intelligente Vernetzung von verschiedenen Sensoren mit stationären und mobilen Roboterkomponenten, ergeben sich innovative Möglichkeiten im Bereich der Automatisierung. Diese Robotersysteme verfügen über Intelligenzaspekte wie Lernfähigkeit, agieren autonom und kooperativ und können somit robust im industriellen Umfeld eingesetzt werden. Industrie-Roboter übernehmen in der Automobil-Produktion wiederholende Aufgaben unter (fast) gleichen Randbedingungen und gehören mittlerweile zum automatisierten Produktionsalltag. www.hs-karlsruhe.de

▪ „TPK Lauftreff“

All jene, die sich zum Jahresauftakt ein +++ Plus an körperlicher Fitness verordnet haben, sollten sich die ein oder andere Stunde mit der motivierten TPK-Laufgruppe auf die To-do-Liste setzen. Mit dem Personal Trainer Lars Moysich laufen Sie in der Gruppe zu körperlichen Höchsttouren auf. Jeden Donnerstag ab 18 Uhr gibt es in der Tullasporthalle unter dem Motto „Ade, Hüftgold“ zwei Stunden Ausdauer-, Koordinations- und Rückentraining, Spiele und Fitness. Weitere Auskünfte erhalten Sie von Ilona Linder vom TPK-Team (Tel. 6105-120) oder auf unserer Homepage. www.techpark.de

▪ „Get together“

Das 1. „Get together“ für Office Manager/-innen und Assistenten/innen findet voraussichtlich am **26. März 2019** statt.

Haben auch Sie interessante Berichte und Neuigkeiten über Ihr Unternehmen im Technologiepark Karlsruhe? Dann senden Sie uns diese bitte per Mail auf Deutsch und Englisch zu. Wenn Sie den Newsletter abonnieren-, oder zukünftig nicht mehr erhalten möchten, teilen Sie uns dies unverzüglich über tpk@techpark.de mit.
Redaktion: Carmen Böttjer